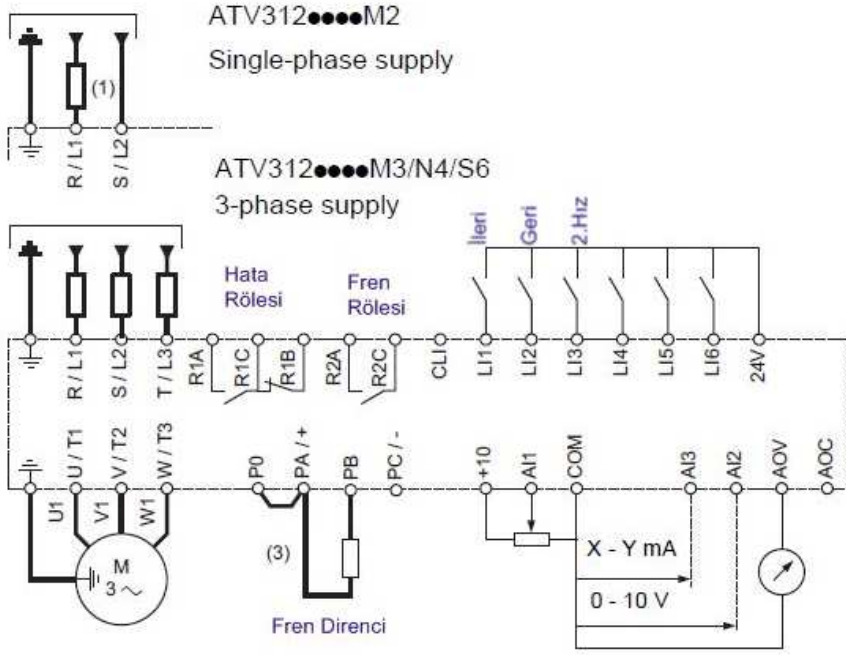


### BAĞLANTI ŞEMASI:



### ÇALIŞMA ÖZETİ:

Bağlantıları şemadaki gibi yapılan ve aşağıdaki ayarları yapılan sürücü LI1 komutunun gelmesi ile AI1'den gelen 0-10V hız referansı bilgisine göre çalışır. Eğer AI1 analog bilgi kullanılmıyorsa düşük hızda hareket edecektir. Aynı şekilde LI2 komutu verildiğinde geri yönde hareket verilir. Yüksek hızda ileri yönde çalışmak için LI1 ile LI3 komutunun birlikte verilmesi, geri yönde yüksek hızda çalışmak için LI2 ve LI3 komutlarının birlikte verilmesi gerekir. Bu durumda AI1'den gelen hız referansı gözardı edilecek ve doğrudan belirlenen 2.Hız'a geçecektir. Hız değişimlerinde sürücü belirtilen hızlanma ve yavaşlama sürelerine göre hız rampası uygulayacaktır.

### AYARLAR;

İlk aşamada eğer sürücü farklı ayarlarla kullanılmışsa fabrika ayarlarına döndürülür;

drC- → FCS = InI (buton 2 saniye basılı tutulmalı)

Motor plaka değerleri girilir ve ototanıma yapılır, Eğer birden fazla motor tek sürücüye bağlanmışsa nominal akım değeri nCr'ye motorların nominal akım değerlerinin toplamı yazılır;

drC- → UnS = Nominal motor gerilimi  
nCr = Nominal motor akımı  
nSP = Nominal motor deviri  
COS = Motor cos değeri  
tUn = yES Ototanıma yapılır

Motor XZ2004		N°120058 1998	
		Mot. 3 -- LS75	
IP 65	I.c.l 40°	c	uF
S 1	%	c/h c	uF
V	Hz	min-1	kW
A 230	50	1410	37
Y380-400	50	1420	37
Y415	50	1430	37
Y440-460	60	1710	44

### Temel ayarlar yapılır;

CtL- → LAC = L3 Erişim seviyesi L3'e alınır (buton 2 saniye basılı tutulmalı)  
SEt- → ACC = 3.0 sn Hızlanma süresi girilir  
dEC = 3.0 sn Yavaşlama süresi girilir  
LSP = 20 Hz Yavaş Hız (1. Hız) değeri girilir  
Ith = Nominal motor akımı Motor termal akımı girilir  
FUn- → PSS- → PS2 = LI3 Yüksek Hız (2. Hız) ataması yapılır  
SP2 = 50 Hz Yüksek Hız (2. Hız) değeri girilir

### Yatay hareket için frenleme ayarları yapılır;

FUn- → rPC- → brA = nO Fren direncini aktive etmek için rampa adaptasyonu iptal edilir  
FUn- → bLC- → bLC = r2 R2 rölesi fren rölesi olarak atanır  
brL = 0.0 Fren bırakma frekansı sıfır olarak ayarlanır  
Ibr = 0.0 Fren bırakma akımı sıfır yapılır  
brT = 0.30 Fren bırakma süresi girilir  
bEn = 0 Fren tutma frekansı sıfır yapılır  
bET = 0.30 Fren tutma süresi girilir

\*\*\*Bu kılavuzda belirtilen ayarlar genel uygulamada kullanılabilir olup tavsiye niteliğindedir, bazı uygulamalar farklı parametre ayarları gerektirebilir.